

19/1-98

Løsningsforslag, eksamen i Signaler og Systemer 1

19. september 1998

Oppgave 1

a) Nullpunkt: $z^2 + a^2 = 0$

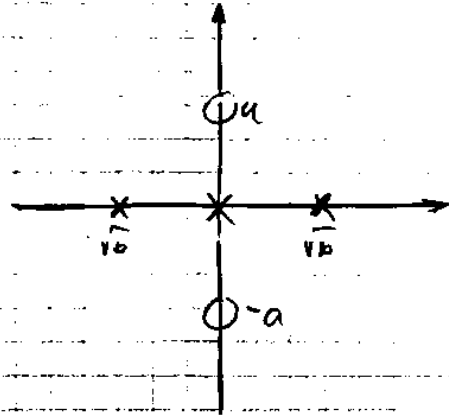
$$z^2 = -a^2$$

$$z = \pm \sqrt{-a^2} = \pm j\sqrt{a^2} = \pm ja$$

Poler: $z^3 - b^2 z = 0$

$$z = 0 \quad \vee \quad z^2 = b^2$$

$$z = 0 \quad \vee \quad z = \pm b$$



c) Stabilt dersom polene innenfor enhets sirkelen, d.v.s. dersom: $b < 1$ (vet allerede at $b > 0$)

b)
$$\frac{Y(z)}{U(z)} = c \frac{z^2 + a^2}{z^3 - b^2 z}$$

$$z^3 Y(z) - b^2 z Y(z) = cz^2 U(z) + ca^2 U(z)$$

$$y[k+3] - b^2 y[k+1] = cu[k+2] + ca^2 u[k]$$

c) Retursivt \Rightarrow IIR.

d)
$$H(z) = 0,1 \frac{z^2 + 1}{z^3 - 0,8^2 z} = 0,1 \frac{z + 1}{z^3 - 0,64 z}$$

$$H(\omega) = 0,1 \frac{e^{j2\omega} + 1}{e^{j3\omega} - 0,64 e^{j\omega}}$$

$$|H(\omega)| = \sqrt{H(\omega) H^*(\omega)} = \sqrt{0,1^2 \frac{(e^{j2\omega} + 1)(e^{-j2\omega} + 1)}{(e^{j3\omega} - 0,64 e^{j\omega})(e^{-j3\omega} - 0,64 e^{-j\omega})}}$$

$$= 0,1 \sqrt{\frac{2 + 2 \cos(2\omega)}{0,4096 - 0,64(2 \cos(2\omega))}}$$

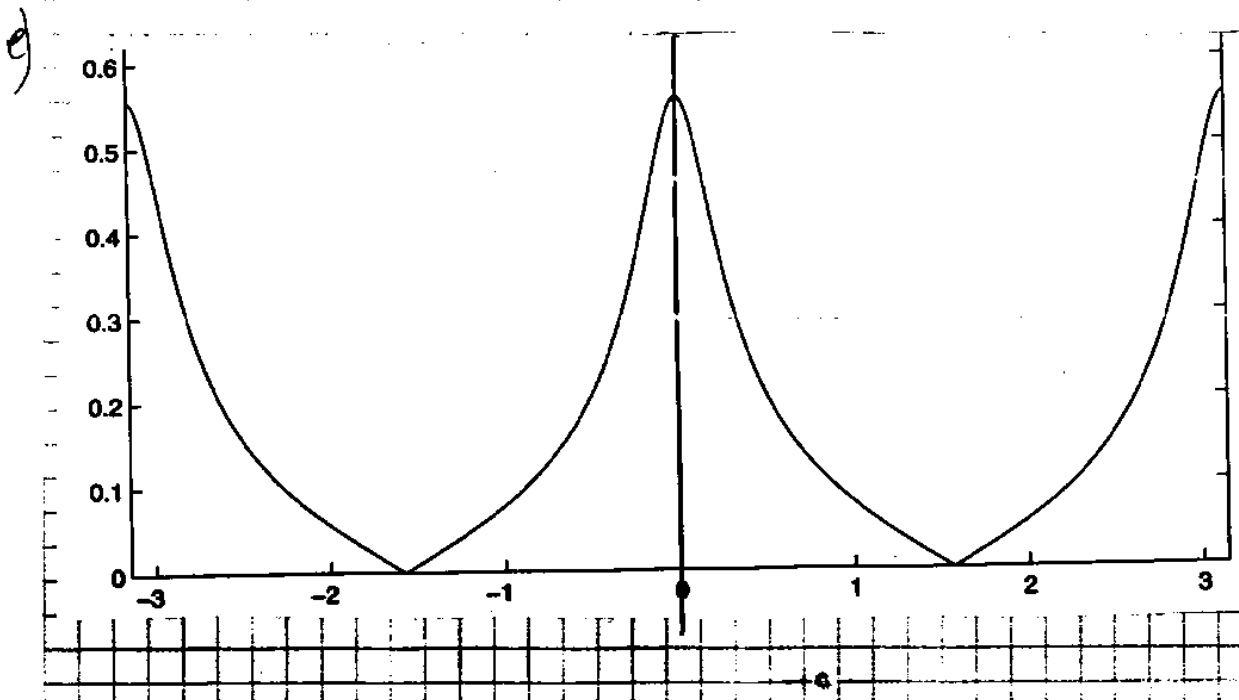
19/9 98

Skal Anne lösen: fjerner imaginærdel under
brøkstreken

12

$$\begin{aligned}
 H(\omega) &= 0,1 \frac{(e^{i2\omega} + 1)(e^{-i3\omega} - 0,64e^{-i\omega})}{(e^{i3\omega} - 0,64e^{i\omega})(e^{-i3\omega} - 0,64e^{-i\omega})} \\
 &= 0,1 \frac{e^{-i\omega} - 0,64e^{i\omega} + e^{-i3\omega} - 0,64e^{-i\omega}}{1 - 0,64e^{i2\omega} - 0,64e^{-i2\omega} + 0,4096} \\
 &= 0,1 \frac{e^{-i2\omega}(e^{i\omega} + e^{-i\omega}) - 0,64(e^{i\omega} + e^{-i\omega})}{1,4096 - 2 \cdot 0,64 \cos(2\omega)} \\
 &= 0,1 \frac{2e^{-i2\omega} \cos(\omega) - 2 \cdot 0,64 \cos(\omega)}{1,4096 - 1,28 \cos(2\omega)} \\
 &= 0,2 \frac{\cos(\omega)}{1,4096 - 1,28 \cos(2\omega)} (e^{-i2\omega} - 0,64)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \angle H(\omega) &= \angle (e^{-i2\omega} - 0,64) = \angle (\cos(2\omega) - j \sin(2\omega) - 0,64) \\
 &= \angle ((\cos(2\omega) - 0,64) - j \sin(2\omega)) \\
 &= \underline{\underline{\text{atan} \left(\frac{-\sin(2\omega)}{\cos(2\omega) - 0,64} \right)}}
 \end{aligned}$$

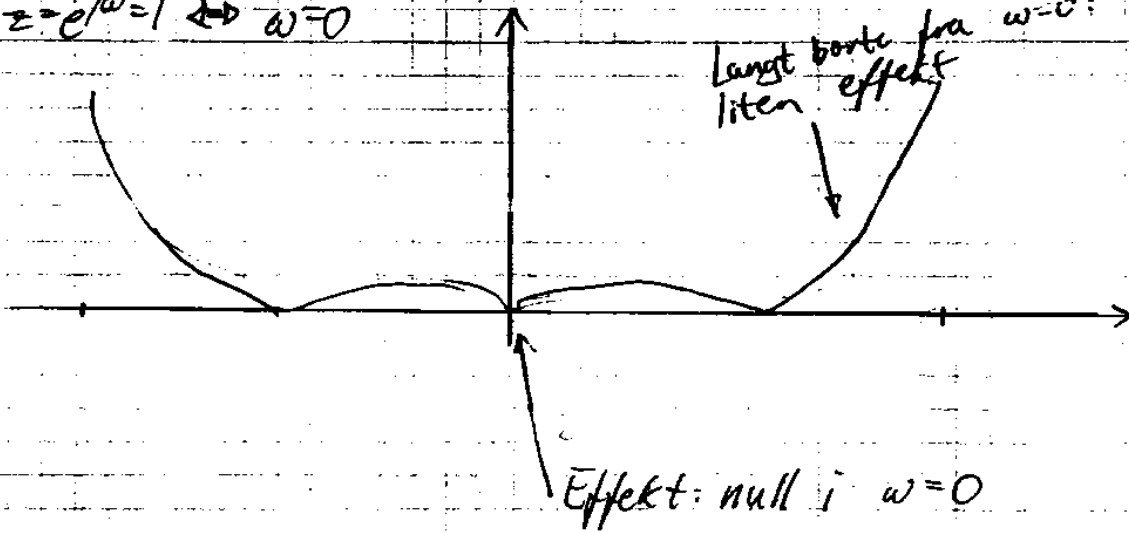


17/9-98

d) Båndstopp-fitter.

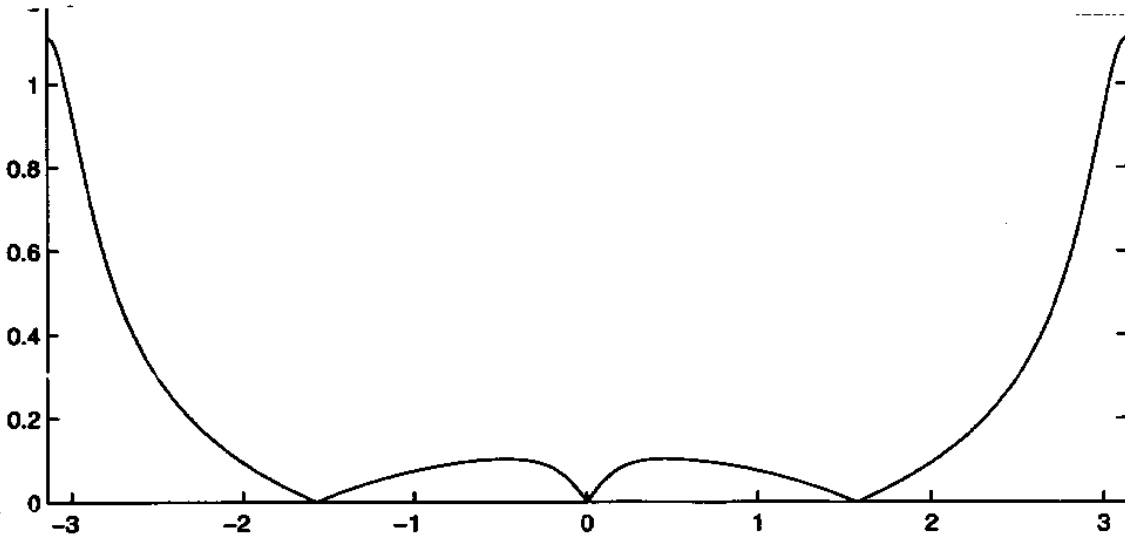
3

g) $z = e^{j\omega} = 1 \Leftrightarrow \omega = 0$



Eksempel,

$$H(z) = 0,1 \frac{(z-1)(z^2+1^2)}{z^3 - 0,8^2 z}$$



Oppgave 2

a) Skriv signalet som en sum av dets komponenter.

b) DFT:

$$F[m] = \sum_{k=0}^{N-1} f[k] e^{-jkm \frac{2\pi}{N}}$$

DTFS

$$C_m = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} f[k] e^{-jkm \frac{2\pi}{N}}$$

Alltså: avvik med en konstant faktor.

DTFS er utviklet som en rettutvikling av av periodiske signaler i signalenes frekvenskomponenter

DFT er utviklet som en praktisk realisering av DTFT, hvor DTFT'ens kontinuerlige variabel ω er samplet (kontinuerlige variable er ikke realiserbare i datamaskiner) og uendelige sum er tilnærmet med en endelig sum. DFT har altså tatt utgangspunkt i frekvensanalyseteknikken for aperiodiske signaler, og f. y. a. forenklinger og approksimer har en kommet frem til et uttrykk som viser seg å være litt uttrykkelig for DTFS, på en konstant nær.

c) Skrivemåten kalles Fourier-rekkeutvikling.
Koeffisientene, c_n , kalles Fourier-koeffisientene.

Anta at vi har signalet $f(t) = f_1(t) + f_2(t)$.

La $f_1(t)$ og $f_2(t)$ være periodisk med periodene
hhv. P_1 og P_2 . Definer $\omega_1 = \frac{2\pi}{P_1}$ og $\omega = \frac{2\pi}{P}$, der
 P er (den eventuelle) perioden til $f(t)$.

ω er da gitt som den største felles faktoren
til ω_1 og ω_2 , d.v.s. det største reelle tallet
slik at $\frac{\omega_1}{\omega} \in \mathbb{Z}$ og $\frac{\omega_2}{\omega} \in \mathbb{Z}$, der \mathbb{Z} er mengden
av alle heltall.

Av dette slutter vi at

$$f_1(t) = e^{i\omega_1 t} = e^{i\frac{1}{2}\omega t} = e^{i\frac{1}{2}\frac{2\pi}{P}t}$$

ikke kan være slik at $f(t) = f_1(t) + f_2(t)$ er
periodisk med periode P , fordi

$$\frac{\omega_1}{\omega} = \frac{\frac{1}{2}\omega}{\omega} = \frac{1}{2} \notin \mathbb{Z}$$

Følgelig vil aldri en frekvenskomponent med
frekvens $\frac{1}{2}\frac{2\pi}{P}$ inntreffe i et periodisk signal
med periode P .

19/6-98

d) $x[k] = [2, 5, 7, 1]$

6

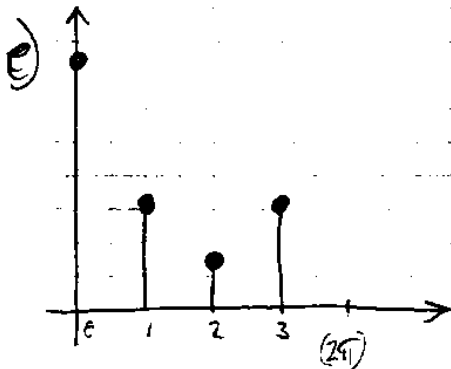
$$C_m = \frac{1}{4} \sum_{k=0}^3 x[k] e^{-jm\omega_0 k} \quad \omega_0 = \frac{2\pi}{4}$$

$$C_0 = \frac{1}{4} (2 + 5 + 7 + 1) = \frac{15}{4}$$

$$C_1 = \frac{1}{4} (2 + 5e^{j\frac{2\pi}{4}} + 7e^{j\frac{4\pi}{4}} + 1e^{j\frac{6\pi}{4}}) = \frac{1}{4} (2 - 5j - 7 + j) = \frac{-5}{4} - j$$

$$C_2 = \frac{1}{4} (2 + 5e^{j\frac{4\pi}{4}} + 7e^{j\frac{8\pi}{4}} + 1e^{j\frac{12\pi}{4}}) = \frac{1}{4} (2 - 5 + 7 - 1) = \frac{3}{4}$$

$$C_3 = \frac{1}{4} (2 + 5e^{j\frac{6\pi}{4}} + 7e^{j\frac{12\pi}{4}} + 1e^{j\frac{18\pi}{4}}) = \frac{1}{4} (2 + j5 - 7 - j) = \frac{-5}{4} + j$$



f) DFT'en (som FFT'en, er utledet fra) er utledet med utgangspunkt i sampling av DTFT med N samples i intervallet 0 til 2π . Her er $N=4$.

Det betyr at DFT-frekvensen m svarer til DTFT-frekv. $\omega = m \frac{2\pi}{N} = m \frac{2\pi}{4}$. Vi vet videre at $\omega = \pi$ svarer til fysisk frekvens $f = \frac{1}{2} \text{ps} = 15 \text{ Hz}$.

Da har vi altså: $m=0 \leftrightarrow 0 \text{ Hz}$

$m=1 \leftrightarrow 7.5 \text{ Hz}$

$m=2 \leftrightarrow 15 \text{ Hz}$

$m=3 \leftrightarrow 22.5 \text{ Hz}$

Oppgave 3

a) setter opp de opplysninger vi har gitt

Spenningslikevekt, høyre: $v_c(t) = v_L(t) + y(t)$ (1)

Spenningslikevekt, venstre: $u(t) = v_R(t) + v_c(t)$ (2)

Konstant strøm: $i_R(t) = i_c(t) + i_L(t)$ (3)

Ligning for spole: $v_L(t) = L \frac{di_L(t)}{dt}$ (4)

Ligning for kondensator: $i_c(t) = C \frac{dv_c(t)}{dt}$ (5)

Ohms lov, R: $v_R(t) = R i_R(t)$ (6)

Ohms lov, R_y : $y(t) = R_y i_L(t)$ (7)

Kombinerer disse ligningene for å komme frem til uttrykket i oppgaven, som kun inneholder $y(t)$ og $u(t)$ sammen med komponentverdiene.

(1) & (2): $y(t) = u(t) - v_R(t) - v_L(t)$

(4) & (6): $y(t) = u(t) - R i_R(t) = L \frac{di_L(t)}{dt}$

(3) : $y(t) = u(t) - R i_c(t) - R i_L(t) = L \frac{di_L(t)}{dt}$

(7) : $y(t) = u(t) - RC \frac{dv_c(t)}{dt} - RC \frac{dy(t)}{dt} - \frac{R}{R_y} y(t) - \frac{L}{R_y} \frac{dy(t)}{dt}$

$$L \frac{d^2 i_L(t)}{dt^2} = \frac{L}{R_y} \frac{d^2 y(t)}{dt^2}$$

$$y(t) = u(t) - \frac{RCL}{R_y} \frac{d^2 y(t)}{dt^2} - RC \frac{dy(t)}{dt} - \frac{R}{R_y} y(t) - \frac{L}{R_y} \frac{dy(t)}{dt}$$

$$y(t) = \frac{1}{1 + \frac{R}{R_y}} \left[u(t) - \frac{RCL}{R_y} \frac{d^2 y(t)}{dt^2} - \left(RC + \frac{L}{R_y} \right) \frac{dy(t)}{dt} \right]$$

g.e.d

19/9-98

18

$$b) \quad y(t) = \frac{1}{1+\frac{3}{8}} \left[u(t) - \frac{6}{8} \frac{d^2 y(t)}{dt^2} - \left(2 + \frac{3}{8}\right) \frac{dy(t)}{dt} \right]$$

$$= \frac{8}{9} \left[u(t) - \frac{3}{4} \frac{d^2 y(t)}{dt^2} - \frac{19}{8} \frac{dy(t)}{dt} \right]$$

$$c) \quad Y(s) = \frac{8}{9} \left[U(s) - \frac{3}{4} s^2 V(s) - \frac{19}{8} s V(s) \right]$$

$$\left(1 + \frac{3}{4} s^2 + \frac{19}{8} s\right) Y(s) = \frac{8}{9} U(s)$$

$$H(s) = \frac{\frac{8}{9}}{\frac{3}{4} s^2 + \frac{19}{8} s + 1}$$

$$d) \text{ Finnen polene: } \frac{3}{4} s^2 + \frac{19}{8} s + 1 = 0$$

$$s^2 + \frac{19}{6} s + \frac{4}{3} = 0$$

$$s = \frac{-\frac{19}{6} \pm \sqrt{\left(\frac{19}{6}\right)^2 - 4 \cdot \frac{4}{3}}}{2} = \frac{-\frac{19}{6} \pm \frac{13}{6}}{2} = \begin{cases} -\frac{1}{2} \\ -\frac{8}{3} \end{cases}$$

Begge polene i venstre halvplan \Rightarrow stabil

$$e) u(t) = \sin(100\pi t)$$

$$U(s) = \frac{100\pi}{s^2 + (100\pi)^2} = \frac{100\pi}{\left(s + \frac{100\pi}{j}\right)\left(s - \frac{100\pi}{j}\right)}$$

$$Y(s) = H(s) \cdot U(s) = \frac{\frac{8}{9} 100\pi}{\left(\frac{3}{4} s^2 + \frac{19}{8} s + 1\right) \left(s^2 + (100\pi)^2\right)}$$

$$= \frac{\frac{8}{9} 100\pi}{\frac{3}{4} \left(s + \frac{1}{2}\right) \left(s + \frac{8}{3}\right) \left(s^2 + (100\pi)^2\right)}$$

$$= \frac{\frac{2}{3} 100\pi}{\left(s + \frac{1}{2}\right) \left(s + \frac{8}{3}\right) \left(s + j100\pi\right) \left(s - j100\pi\right)}$$

$$= \frac{A}{s + \frac{1}{2}} + \frac{B}{s + \frac{8}{3}} + \frac{C}{s + j100\pi} + \frac{D}{s - j100\pi}$$

$$\frac{2}{3} 100\pi = \frac{A}{s + \frac{2}{3}} (s + j100\pi)(s - j100\pi) \\ + \frac{B}{s + \frac{1}{2}} (s + j100\pi)(s - j100\pi) \\ + \frac{C}{(s + \frac{1}{2})(s + \frac{1}{2})(s - j100\pi)} \\ + \frac{D}{(s + \frac{1}{2})(s + \frac{1}{2})(s + j100\pi)}$$

$$\frac{2}{3} 100\pi = A(s + \frac{2}{3})(s^2 + (100\pi)^2) \\ + B(s + \frac{1}{2})(s^2 + (100\pi)^2) \\ + C(s^2 + \frac{19}{6}s + \frac{4}{3})(s - j100\pi) \\ + D(s^2 + \frac{19}{6}s + \frac{4}{3})(s + j100\pi)$$

$$\frac{2}{3} 100\pi = A(s^3 + \frac{2}{3}s^2 + (100\pi)^2 s + \frac{2}{3}(100\pi)^2) \\ + B(s^3 + \frac{1}{2}s^2 + (100\pi)^2 s + \frac{1}{2}(100\pi)^2) \\ + C(s^3 + (\frac{19}{6} - j100\pi)s^2 + (\frac{4}{3} - j\frac{19}{6} 100\pi)s - j\frac{4}{3} 100\pi) \\ + D(s^3 + (\frac{19}{6} + j100\pi)s^2 + (\frac{4}{3} + j\frac{19}{6} 100\pi)s + j\frac{4}{3} 100\pi)$$

Det resulterende lineære ligningssettet blir

$$\begin{array}{l} s^3: \\ s^2: \\ s^1: \\ s^0: \end{array} \begin{array}{l} 0 \\ 0 \\ 0 \\ \frac{200\pi}{3} \end{array} = \begin{array}{l} 1 \\ \frac{2}{3} \\ (100\pi)^2 \\ \frac{2}{3}(100\pi)^2 \end{array} \begin{array}{l} 1 \\ \frac{1}{2} \\ (100\pi)^2 \\ \frac{1}{2}(100\pi)^2 \end{array} \begin{array}{l} 1 \\ \frac{19}{6} - j100\pi \\ \frac{4}{3} - j\frac{19}{6} 100\pi \\ -j\frac{4}{3} 100\pi \end{array} \begin{array}{l} 1 \\ \frac{19}{6} + j100\pi \\ \frac{4}{3} + j\frac{19}{6} 100\pi \\ j\frac{4}{3} 100\pi \end{array} \begin{array}{l} A \\ B \\ C \\ D \end{array}$$

som gir

$$A = 0,95 \cdot 10^3$$

$$B = -0,87 \cdot 10^{-3}$$

$$C = 0,46 \cdot 10^{-4} - j 0,29 \cdot 10^{-5} = 0,46 \cdot 10^{-4} \cdot e^{-j3,08}$$

$$D = 0,46 \cdot 10^{-4} + j 0,29 \cdot 10^{-5} = 0,46 \cdot 10^{-4} \cdot e^{+j3,08}$$

$$\frac{0,95 \cdot 10^3}{s + \frac{2}{3}} + \frac{0,87 \cdot 10^{-3}}{s + \frac{1}{2}} + \frac{D^*}{s + j100\pi} + \frac{D}{s - j100\pi}$$

19/9-98

$$y(t) = 0,95 \cdot 10^{-3} e^{-\frac{1}{2}t} - 0,87 \cdot 10^{-3} e^{-\frac{8}{3}t}$$

1/10

$$+ D^* e^{-j100\pi t} + D e^{j100\pi t}$$

$$= 0,95 \cdot 10^{-3} e^{-\frac{1}{2}t} - 0,87 \cdot 10^{-3} e^{-\frac{8}{3}t} \\ + 0,46 \cdot 10^{-4} (e^{-j317} + e^{j317})$$

$$= 0,95 \cdot 10^{-3} e^{-\frac{1}{2}t} - 0,87 \cdot 10^{-3} e^{-\frac{8}{3}t} + 0,46 \cdot 10^{-4} \cdot 2 \cos(317)$$